

**ОБНАРУЖЕНИЕ РАЗЛАДКИ ГАУССОВСКОГО СЛУЧАЙНОГО
ПРОЦЕССА С НЕИЗВЕСТНОЙ ИНТЕНСИВНОСТЬЮ**

© 2012 г. О.В. ЧЕРНОЯРОВ, М.Ф. РАШИТОВ

Национальный исследовательский университет «Московский энергетический институт»

В общем виде под разладкой случайного процесса понимается скачкообразное изменение его свойств, происходящее в неизвестный момент времени λ_0 [1]. В настоящей работе задача обнаружения разладки некоторого временного ряда конкретизирована для полосового стационарного высокочастотного гауссовского случайного процесса $\xi(t)$ с неизвестной ступенчатой интенсивностью (дисперсией). Аналитически такой процесс может быть описан как [2]

$$\xi(t) = [\sigma' + (\sigma'' - \sigma')\theta(t - \lambda_0)]v(t). \quad (1)$$

Здесь $\theta(t) = 0$ при $t < 0$ и $\theta(t) = 1$ при $t \geq 0$ – функция Хевисайда, σ' , σ'' – дисперсии процесса $\xi(t)$ при $t < 0$ и $t \geq 0$ соответственно, а $v(t)$ – стационарный центрированный гауссовский случайный процесс, обладающий спектральной плотностью

$$G(\omega) = (\pi/\Omega) \{ I[(\vartheta - \omega)/\Omega] + I[(\vartheta + \omega)/\Omega] \}. \quad (2)$$

В (2) обозначено: ϑ – центральная частота, Ω – ширина полосы частот процесса $v(t)$.

Полагаем, что процесс (1) наблюдается на фоне аддитивного гауссовского белого шума $n(t)$ с односторонней спектральной плотностью N_0 . В результате наблюдению доступна смесь

$$x(t) = \xi(t) + n(t), \quad t \in [0, T]. \quad (3)$$

Флуктуации процесса $\xi(t)$ будем считать «быстрыми», так что выполняется условие

$$\mu_{\min} = T_{\min}\Omega/2\pi \gg 1, \quad (4)$$

где $T_{\min} = \min(\lambda_0, T - \lambda_0)$. По реализации (3) необходимо обнаружить момент разладки процесса $\xi(t)$ и оценить параметры λ_0 , σ' , σ'' .

При решении задачи обнаружения разладки дисперсии процесса $\xi(t)$ выделим три возможных случая: 1) $\sigma' = \sigma''$, т.е. разладка отсутствует (гипотеза H_0); 2) $\sigma' > \sigma''$ (гипотеза H_1); 3) $\sigma'' > \sigma'$ (гипотеза H_2). С учетом (4) представим исходный процесс $\xi(t)$ (1) при реализации гипотез H_0 , H_1 , H_2 в виде

$$H_0: \xi(t) = v_1(t), \quad H_1: \xi(t) = v_1(t) + [1 - \theta(t - \lambda_0)]v_2(t), \quad H_2: \xi(t) = v_1(t) + \theta(t - \lambda_0)v_2(t).$$

Здесь $v_i(t)$, $i = 1, 2$ – стационарные центрированные статистически независимые гауссовские случайные процессы с дисперсиями $\sigma_i^2 = d_{0i}\Omega/2\pi$ и спектральными плотностями $G_i(\omega) = \sigma_i^2 G(\omega)$, а d_{0i} – интенсивность процесса $v_i(t)$. Параметры σ' , σ'' и σ_1, σ_2 связаны соотношениями $\sigma' = \sigma'' = \sigma_1$ при гипотезе H_0 , $\sigma' = \sqrt{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}$, $\sigma'' = \sigma_1$ при гипотезе H_1 , $\sigma' = \sigma_1$, $\sigma'' = \sqrt{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}$ при гипотезе H_2 .

Задачу проверки указанных гипотез будем решать с помощью метода максимального правдоподобия. С этой целью на основе результатов работ [3,4] запишем

выражения для решающих статистик (логарифмов функционала отношения правдоподобия) при гипотезах H_0 , H_1 , H_2 :

$$\begin{aligned}
 H_0: \quad L_0(d_1) &= \frac{d_1}{N_0(N_0 + d_1)} \int_0^T y^2(t) dt - \frac{\Omega T}{2\pi} \ln \left(1 + \frac{d_1}{N_0} \right), \\
 H_1: \quad L_1(\lambda, d_1, d_2) &= \frac{d_2}{(N_0 + d_1)(N_0 + d_1 + d_2)} \int_0^\lambda y^2(t) dt + \frac{d_1}{N_0(N_0 + d_1)} \int_0^T y^2(t) dt - \\
 &\quad - \frac{\Omega \lambda}{2\pi} \left[\ln \left(1 + \frac{d_1 + d_2}{N_0} \right) - \ln \left(1 + \frac{d_1}{N_0} \right) \right] - \frac{\Omega T}{2\pi} \ln \left(1 + \frac{d_1}{N_0} \right), \\
 H_2: \quad L_2(\lambda, d_1, d_2) &= \frac{d_2}{(N_0 + d_1)(N_0 + d_1 + d_2)} \int_\lambda^T y^2(t) dt + \frac{d_1}{N_0(N_0 + d_1)} \int_0^T y^2(t) dt - \\
 &\quad - \frac{\Omega(T - \lambda)}{2\pi} \left[\ln \left(1 + \frac{d_1 + d_2}{N_0} \right) - \ln \left(1 + \frac{d_1}{N_0} \right) \right] - \frac{\Omega T}{2\pi} \ln \left(1 + \frac{d_1}{N_0} \right).
 \end{aligned} \tag{5}$$

Здесь $y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t') h(t - t') dt'$ – выходной сигнал фильтра с передаточной функцией $H(\omega)$, удовлетворяющей условию $|H(\omega)|^2 = I[(\vartheta - \omega)/\Omega] + I[(\vartheta + \omega)/\Omega]$, а λ , d_1 , d_2 – текущие значения параметров λ_0 , d_{01} , d_{02} соответственно. Выбор осуществляется в пользу той из гипотез, для которой значение абсолютного максимума решающей статистики является наибольшим.

При неизвестных параметрах λ_0 , d_{01} , d_{02} максимизацию функционалов (5) по переменным d_1 , d_2 можно выполнить аналитически. В результате имеем

$$\begin{aligned}
 L_{0\max} &= \max_{d_1} L_0(d_1) = \frac{\Omega T}{2\pi} \left[\frac{2\pi}{N_0 \Omega T} \int_0^T y^2(t) dt - \ln \left(\frac{2\pi}{N_0 \Omega T} \int_0^T y^2(t) dt \right) - 1 \right], \\
 L_{1\max}(\lambda) &= \max_{d_1, d_2} L_1(\lambda, d_1, d_2) = L_{0\max} + \frac{\Omega T}{2\pi} \ln \left[\frac{\frac{1}{T} \int_0^T y^2(t) dt}{\frac{1}{T - \lambda} \int_\lambda^T y^2(t) dt} \right] - \frac{\Omega \lambda}{2\pi} \ln \left[\frac{\frac{1}{\lambda} \int_0^\lambda y^2(t) dt}{\frac{1}{T - \lambda} \int_\lambda^T y^2(t) dt} \right], \\
 L_{2\max}(\lambda) &= \max_{d_1, d_2} L_2(\lambda, d_1, d_2) = L_{0\max} + \frac{\Omega T}{2\pi} \ln \left[\frac{\frac{1}{T} \int_0^T y^2(t) dt}{\frac{1}{T - \lambda} \int_\lambda^T y^2(t) dt} \right] - \frac{\Omega \lambda}{2\pi} \ln \left[\frac{\frac{1}{\lambda} \int_0^\lambda y^2(t) dt}{\frac{1}{T - \lambda} \int_\lambda^T y^2(t) dt} \right].
 \end{aligned} \tag{6}$$

Из (6) следует, что максимально-правдоподобный алгоритм обнаружения разладки гауссовского случайного процесса с неизвестной интенсивностью имеет вид

$$\max_{\lambda} \left\{ \ln \left[\frac{\frac{1}{T} \int_0^T y^2(t) dt}{\frac{1}{T - \lambda} \int_\lambda^T y^2(t) dt} \right] - \frac{\lambda}{T} \ln \left[\frac{\frac{1}{\lambda} \int_0^\lambda y^2(t) dt}{\frac{1}{T - \lambda} \int_\lambda^T y^2(t) dt} \right] \right\} \begin{matrix} H_1 \text{ или } H_2 \\ > \\ < \\ H_0 \end{matrix} 0 \tag{7}$$

и является инвариантным к спектральной плотности белого шума и направлению изменения (увеличению или уменьшению) значения дисперсии случайного процесса. Заметим, что вместо алгоритма (7) можно использовать обобщенный алгоритм обнаружения [5], основанный на сравнении наибольшего максимума функционала (7) с некоторым (в общем случае ненулевым) порогом c , определяемым заданным критерием оптимальности.

На Рис. 1 штриховой линией выделена структурная схема максимально-правдоподобного обнаружителя разладки гауссовского случайного процесса с неизвестной интенсивностью. Здесь обозначено: 1 – ключ, открывающийся на время $[0, T]$,

2 – фильтр с передаточной функцией $H(\omega)/\sqrt{T}$, 3 – квадратор, 4 – интегратор, 5 – линия задержки на время T , 6 – вычитающее устройство, 7 – генератор линейно изменяющегося напряжения λ/T , 8 – делитель, 9 – логарифмический усилитель, 10 – умножитель, 11 – пиковый детектор, 12 – пороговое устройство, осуществляющее сравнение выходного сигнала пикового детектора с порогом s и выносящее решение о наличии разладки гауссовского случайного процесса на интервале $[0, T]$, если порог превышен, либо решение об отсутствии разладки, если порог не превышен.

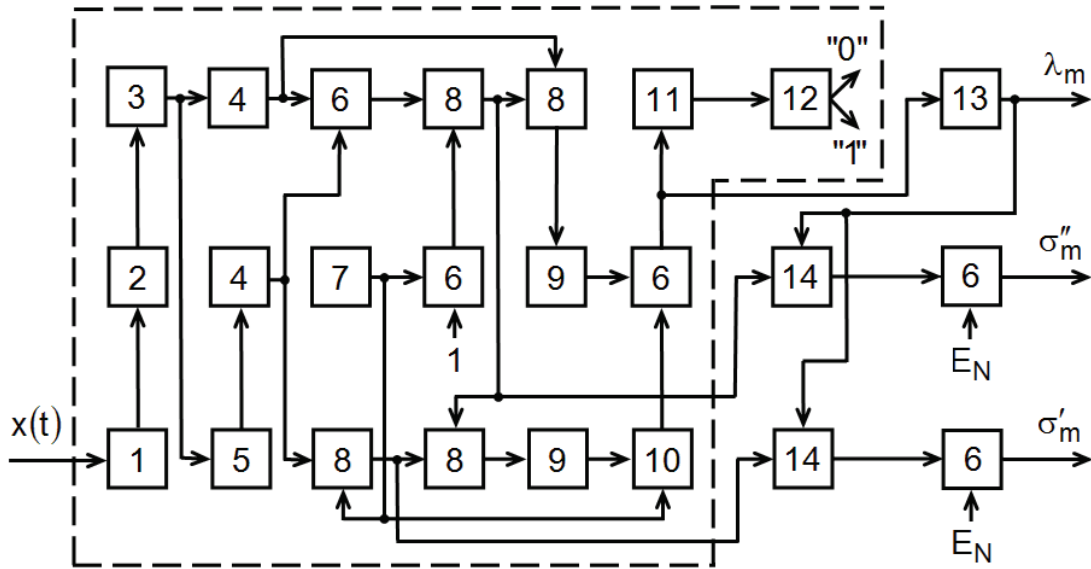


Рис. 1. Структурная схема обнаружителя/измерителя разладки дисперсии гауссовского случайного процесса.

Положим теперь, что разладка дисперсии случайного процесса $\xi(t)$ присутствует на интервале $[0, T]$ с вероятностью 1. При этом необходимо измерить момент разладки λ_0 и дисперсии σ' , σ'' процесса $\xi(t)$ до и после разладки. Используя (5), для оценок максимального правдоподобия λ_m , σ'_m , σ''_m параметров λ_0 , σ' , σ'' имеем:

$$\lambda_m = \operatorname{argmax}_{\lambda} \left\{ \ln \left[\frac{\frac{1}{T} \int_0^T y^2(t) dt}{\frac{1}{T - \lambda} \int_{\lambda}^T y^2(t) dt} \right] - \frac{\lambda}{T} \ln \left[\frac{\frac{1}{\lambda} \int_0^{\lambda} y^2(t) dt}{\frac{1}{T - \lambda} \int_{\lambda}^T y^2(t) dt} \right] \right\}, \quad (8)$$

$$\sigma'_m = \frac{1}{\lambda_m} \int_0^{\lambda_m} y^2(t) dt, \quad \sigma''_m = \frac{1}{T - \lambda_m} \int_{\lambda_m}^T y^2(t) dt.$$

Измеритель (8) можно реализовать в виде структурной схемы, показанной на Рис. 1, откуда нужно исключить пиковый детектор 11 и пороговое устройство 12. Остальные обозначения: 13 – устройство поиска положения наибольшего максимума входного сигнала, 14 – стробирующее устройство, формирующее выходе отсчет входного сигнала в момент времени λ_m , $E_N = N_0 \Omega / 2\pi$ – средняя мощность белого шума $n(t)$ в полосе частот анализируемого процесса $\xi(t)$.

Для определения качества функционирования синтезированных алгоритмов обнаружения (7) и оценивания (8) с помощью метода локально-марковской аппроксимации [3] были найдены асимптотически точные (с ростом μ_{\min} (4)) выражения для их ха-

рактических – вероятностей ошибок 1-го и 2-го рода (для алгоритма (7)) и условных смещений и рассеяний оценок (для алгоритма (8)).

Экспериментальная проверка эффективности обнаружителя (7) и измерителя (8) осуществлялась методами статистического моделирования на ЭВМ. В результате было установлено, что обнаружитель (7) и измеритель (8) являются работоспособными, а теоретические формулы для вероятностей ошибок 1-го и 2-го рода и условных смещений и рассеяний выносимых оценок удовлетворительно согласуются с соответствующими экспериментальными данными в широком диапазоне значений параметров процесса $\xi(t)$.

Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ в рамках научного проекта № 12-01-33040 мол_а_вед.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Жиглявский А.А., Красковский А.Е.* Обнаружение разладки случайных процессов в задачах радиотехники. – Л.: ЛГУ, 1988, 224 с.
2. *Трифонов А.П., Нечаев Е.П., Парфенов В.И.* Обнаружение стохастических сигналов с неизвестными параметрами. – Воронеж: ВГУ, 1991, 246 с.
3. *Чернояров О.В.* Статистический анализ случайных импульсных сигналов на фоне белой и коррелированной помех с неизвестными интенсивностями // Инфокоммуникационные системы и технологии: проблемы и перспективы / Под ред. А.В. Бабкина. – СПб.: Изд-во Политехн. ун-та, 2007, с. 185-247.
4. *Трифонов А.П., Чернояров О.В., Шепелев Д.Н.* Оценка дисперсии случайного радиоимпульса с неизвестным временем прихода при наличии помехи с неизвестной интенсивностью // Радиотехника, 2009, № 4, с. 16-22.
5. Теория обнаружения сигналов / *П.С. Акимов, П.А. Бакут, В.А. Богданович и др.*; Под ред. *П.А. Бакута*. – М.: Радио и связь, 1984, 440 с.